

(19)日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号
特許第7472781号
(P7472781)

(45)発行日 令和6年4月23日(2024.4.23)

(24)登録日 令和6年4月15日(2024.4.15)

(51)国際特許分類 F I
G 0 6 F 21/64 (2013.01) G 0 6 F 21/64

請求項の数 9 (全15頁)

(21)出願番号	特願2020-216399(P2020-216399)	(73)特許権者	000004260 株式会社デンソー 愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地
(22)出願日	令和2年12月25日(2020.12.25)	(74)代理人	矢作 和行
(65)公開番号	特開2022-101967(P2022-101967 A)	(74)代理人	100121991 弁理士 野々部 泰平
(43)公開日	令和4年7月7日(2022.7.7)	(74)代理人	100145595 弁理士 久保 貴則
審査請求日	令和5年1月11日(2023.1.11)	(72)発明者	徐 シン 愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 株式 会社デンソー内
		審査官	吉田 歩

最終頁に続く

(54)【発明の名称】 データ保存装置、データ保存方法、およびデータ保存プログラム

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

移動体(A)に搭載され、ノーマルワールド(NW)および前記ノーマルワールドからのアクセスが制限されるセキュアワールド(SW)を規定し、前記移動体にて取得される取得データを、ブロックチェーン(BC)を用いて保存するデータ保存装置であって、

前記ブロックチェーンに連結する新規ブロックを、少なくとも直前のブロックから生成されたブロックハッシュ値に基づいて生成するブロック生成部(140)と、

特定の更新タイミングごとに前記ブロックチェーンの最後に連結された最終ブロックに基づく最終ブロックハッシュ値を前記セキュアワールドのストレージ領域(TS)に保存することで、前回の前記更新タイミングにて保存した前記最終ブロックハッシュ値を更新する保存処理部(150)と、

少なくとも前記更新タイミングごとに、前記取得データと前記最終ブロックハッシュ値とに基づくハッシュ値であるデータハッシュ値を生成するデータハッシュ生成部(120)と、

を備えるデータ保存装置。

【請求項2】

前記移動体に搭載された3つ以上の他の情報処理装置に対して、前記ブロックチェーンに前記新規ブロックを連結してよいか否かを検証させるための検証情報を送信する送信部(160)をさらに備え、

前記ブロック生成部は、3つ以上の前記情報処理装置にて前記新規ブロックの連結につ

10

20

いて多数決合意が取れたと判断した場合に、前記新規ブロックを前記ブロックチェーンへ連結する請求項 1 に記載のデータ保存装置。

【請求項 3】

前記保存処理部は、前記移動体における駆動源の停止タイミングにて、前記最終ブロックハッシュ値の更新を実行する請求項 1 または請求項 2 に記載のデータ保存装置。

【請求項 4】

前記データハッシュ生成部は、予め設定された鍵情報を、さらに前記データハッシュ値の生成に利用する請求項 1 から請求項 3 のいずれか 1 項に記載のデータ保存装置。

【請求項 5】

移動体 (A) に搭載され、ノーマルワールド (NW) および前記ノーマルワールドからのアクセスが制限されるセキュアワールド (SW) を規定し、前記移動体にて取得される取得データを、ブロックチェーン (BC) を用いて保存するために、プロセッサ (1 0 2) により実行されるデータ保存方法であって、

10

前記ブロックチェーンに連結する新規ブロックを、少なくとも直前のブロックから生成されたブロックハッシュ値に基づいて生成するブロック生成プロセス (S 1 4 0 , S 1 5 0) と、

特定の更新タイミングごとに、前記ブロックチェーンの最後に連結された最終ブロックに基づく最終ブロックハッシュ値を前記セキュアワールドのストレージ領域 (TS) に保存することで、前回の前記更新タイミングにて保存した前記最終ブロックハッシュ値を更新する保存処理プロセス (S 2 1 0 , S 2 2 0 , S 2 3 0) と、

20

少なくとも前記更新タイミングごとに、前記取得データと前記最終ブロックハッシュ値とに基づくハッシュ値であるデータハッシュ値を生成するデータハッシュ生成プロセス (S 1 2 0 , S 2 5 5) と、

を含むデータ保存方法。

【請求項 6】

前記移動体に搭載された 3 つ以上の他の情報処理装置に対して、前記ブロックチェーンに前記新規ブロックを連結してよいか否かを検証させるための検証情報を送信する送信プロセス (S 1 6 0 , S 2 6 0) をさらに含み、

前記ブロック生成プロセスでは、3 つ以上の前記情報処理装置にて前記新規ブロックの連結について多数決合意が取れたと判断した場合に、前記新規ブロックを前記ブロックチェーンへ連結する請求項 5 に記載のデータ保存方法。

30

【請求項 7】

前記保存処理プロセスでは、前記移動体における駆動源の停止タイミングにて、前記最終ブロックハッシュ値の更新を実行する請求項 5 または請求項 6 に記載のデータ保存方法。

【請求項 8】

前記データハッシュ生成プロセスでは、予め設定された鍵情報を、さらに前記データハッシュ値の生成に利用する請求項 5 から請求項 7 のいずれか 1 項に記載のデータ保存方法。

【請求項 9】

移動体 (A) に搭載され、ノーマルワールド (NW) および前記ノーマルワールドからのアクセスが制限されるセキュアワールド (SW) を規定し、前記移動体にて取得される取得データを、ブロックチェーン (BC) を用いて保存するために、プロセッサ (1 0 2) に実行させる命令を含むデータ保存プログラムであって、

40

前記命令は、

前記ブロックチェーンに連結させる新規ブロックを、少なくとも直前のブロックから生成されたブロックハッシュ値に基づいて生成させるブロック生成プロセス (S 1 4 0 , S 1 5 0) と、

特定の更新タイミングごとに、前記ブロックチェーンの最後に連結された最終ブロックに基づく最終ブロックハッシュ値を前記セキュアワールドのストレージ領域 (TS) に保存することで、前回の前記更新タイミングにて保存した前記最終ブロックハッシュ値を更新させる保存処理プロセス (S 2 1 0 , S 2 2 0 , S 2 3 0) と、

50

少なくとも前記更新タイミングごとに、前記取得データと前記最終ブロックハッシュ値とに基づきハッシュ値であるデータハッシュ値を生成させるデータハッシュ生成プロセス (S 1 2 0 , S 2 5 5) と、

を含むデータ保存プログラム。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【 0 0 0 1 】

この明細書における開示は、移動体にて取得されるデータを保存する技術に関する。

【背景技術】

【 0 0 0 2 】

非特許文献 1 には、車載 E C U に対して暗号鍵を付与し、当該暗号鍵に基づいて正規 E C U の認証を行う技術が開示されている。

【先行技術文献】

【非特許文献】

【 0 0 0 3 】

【文献】国際交通安全学会誌 V o l . 4 2 , N o . 2 , 2 0 1 7 年 1 0 月、3 9 頁 ~ 4 7 頁

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【 0 0 0 4 】

しかし、車載 E C U に暗号鍵を付与したとしても、当該暗号鍵が漏洩した場合、偽の車載 E C U の取り付け等によるデータの改ざんが容易となる虞がある。非特許文献 1 には、こうした状況への対策について何ら開示されていない。

【 0 0 0 5 】

開示される目的は、データの改ざんを困難にすることが可能なデータ保存装置、データ保存方法、およびデータ保存プログラムを提供することである。

【課題を解決するための手段】

【 0 0 0 6 】

この明細書に開示された複数の態様は、それぞれの目的を達成するために、互いに異なる技術的手段を採用する。また、特許請求の範囲およびこの項に記載した括弧内の符号は、ひとつの態様として後述する実施形態に記載の具体的手段との対応関係を示す一例であって、技術的範囲を限定するものではない。

【 0 0 0 7 】

開示されたデータ保存装置のひとつは、移動体 (A) に搭載され、ノーマルワールド (N W) およびノーマルワールドからのアクセスが制限されるセキュアワールド (S W) を規定し、移動体にて取得される取得データを、ブロックチェーン (B C) を用いて保存するデータ保存装置であって、

ブロックチェーンに連結する新規ブロックを、少なくとも直前のブロックから生成されたブロックハッシュ値に基づいて生成するブロック生成部 (1 4 0) と、

特定の更新タイミングごとにブロックチェーンの最後に連結された最終ブロックに基づく最終ブロックハッシュ値をセキュアワールドのストレージ領域 (T S) に保存することで、前回の更新タイミングにて保存した最終ブロックハッシュ値を更新する保存処理部 (1 5 0) と、

少なくとも更新タイミングごとに、取得データと最終ブロックハッシュ値とに基づきハッシュ値であるデータハッシュ値を生成するデータハッシュ生成部 (1 2 0) と、を備える。

【 0 0 0 8 】

開示されたデータ保存方法のひとつは、移動体 (A) に搭載され、ノーマルワールド (N W) およびノーマルワールドからのアクセスが制限されるセキュアワールド (S W) を規定し、移動体にて取得される取得データを、ブロックチェーン (B C) を用いて保存す

10

20

30

40

50

るために、プロセッサ(102)により実行されるデータ保存方法であって、

ブロックチェーンに連結する新規ブロックを、少なくとも直前のブロックから生成されたブロックハッシュ値に基づいて生成するブロック生成プロセス(S140, S150)と、

特定の更新タイミングごとに、ブロックチェーンの最後に連結された最終ブロックに基づく最終ブロックハッシュ値をセキュアワールドのストレージ領域(TS)に保存することで、前回の更新タイミングにて保存した最終ブロックハッシュ値を更新する保存処理プロセス(S210, S220, S230)と、

少なくとも更新タイミングごとに、取得データと最終ブロックハッシュ値とに基づくハッシュ値であるデータハッシュ値を生成するデータハッシュ生成プロセス(S120, S255)と、

を含む。

【0009】

開示されたデータ保存プログラムのひとつは、移動体(A)に搭載され、ノーマルワールド(NW)およびノーマルワールドからのアクセスが制限されるセキュアワールド(SW)を規定し、移動体にて取得される取得データを、ブロックチェーン(BC)を用いて保存するために、プロセッサ(102)に実行させる命令を含むデータ保存プログラムであって、

命令は、

ブロックチェーンに連結させる新規ブロックを、少なくとも直前のブロックから生成されたブロックハッシュ値に基づいて生成させるブロック生成プロセス(S140, S150)と、

特定の更新タイミングごとに、ブロックチェーンの最後に連結された最終ブロックに基づく最終ブロックハッシュ値をセキュアワールドのストレージ領域(TS)に保存することで、前回の更新タイミングにて保存した最終ブロックハッシュ値を更新させる保存処理プロセス(S210, S220, S230)と、

少なくとも更新タイミングごとに、取得データと最終ブロックハッシュ値とに基づくハッシュ値であるデータハッシュ値を生成させるデータハッシュ生成プロセス(S120, S255)と、

を含む。

【0010】

これらの開示によれば、特定の更新タイミングごとに、ストレージ領域に保存された最終ブロックハッシュ値が更新される。偽のデータ保存装置の取り付け等によりデータが改ざんされた場合には、最終ブロックハッシュ値および新規データハッシュ値が本来のものとは異なったものとなるため、これらの値の少なくとも一方に基づいて改ざんの有無を検証することが可能となり得る。さらに、これらの値は更新タイミングごとに変化するため、前回以前の更新タイミングにおけるこれらの値が漏洩したとしても、改ざんが検知され得る。以上により、データの改ざんを困難にすることが可能なデータ保存装置、データ保存方法、およびデータ保存プログラムが提供され得る。

【図面の簡単な説明】

【0011】

【図1】 車載ECUが有する機能の一例を示すブロック図である。

【図2】 データ保存方法の一例を示す概念図である。

【図3】 ブロックハッシュ値の更新方法の一例を示す概念図である。

【図4】 データ保存方法のうち、ブロックチェーンの生成処理の一例を示すフローチャートである。

【図5】 データ保存方法のうち、検証対象のECUにて実行される処理の一例を示すフローチャートである。

【図6】 データ保存方法のうち、検証担当のECUにて実行される処理の一例を示すフローチャートである。

10

20

30

40

50

【図 7】第 2 実施形態の車載 ECU が有する機能の一例を示すブロック図である。

【図 8】第 2 実施形態のデータ保存方法のうち、検証対象の ECU にて実行される処理の一例を示すフローチャートである。

【発明を実施するための形態】

【0012】

(第 1 実施形態)

第 1 実施形態のデータ保存装置について、図 1 ~ 図 6 を参照しながら説明する。第 1 実施形態のデータ保存装置は、移動体の一例である車両 A に搭載された電子制御装置である車載 ECU 100 によって提供される。車載 ECU 100 は、車両 A にて取得される取得データ、特に車両 A の操作履歴データ HD を保存する。

10

【0013】

車載 ECU 100 は、車両 A に複数台、例えば 4 台以上搭載されている情報処理装置である。複数の車載 ECU 100 は、Ethernet (登録商標) 等の通信規格に従う車載ネットワークを介して互いに通信可能である。車載 ECU 100 は、それぞれ、後述する取得データの保存および検証以外の処理機能を実行可能である。例えば、車載 ECU 100 は、自動運転機能、高度運転支援機能、周辺監視機能等を実行可能であってよい。また、車載 ECU 100 の 1 つは、車両制御 ECU 20 (後述) によって提供されてもよい。車載 ECU 100 は、車載センサ 10 および車両制御 ECU 20 と車載ネットワークを介して接続されている。

【0014】

車載センサ 10 は、車両 A に搭載される種々の検出構成である。車載センサ 10 には、ドライバによる車両 A の操作を検出可能なセンサが含まれる。例えば、車載センサ 10 には、アクセルペダルの踏み込み量を検出するアクセルペダルセンサ、ブレーキペダルの踏み込み量を検出するブレーキペダルセンサ、ステアリングハンドルの操作量を検出するステアセンサ等が含まれる。各車載センサ 10 は、検出したデータを少なくとも 1 つの車載 ECU 100 に提供可能である。なお、車載センサ 10 は、検出データを収集する他の ECU を介して、間接的に車載 ECU 100 に検出データを提供してもよい。

20

【0015】

車載 ECU 100 は、車両 A に搭載された複数の電子制御装置である。車載 ECU 100 のうち少なくとも 1 つは、上述の車載センサ 10 からの取得データおよびブロックチェーン BC を保存するデータ保存装置である。他の車載 ECU 100 は、ブロックチェーン BC を保存し、当該ブロックチェーン BC の信憑性を検証する。以下において、前者の車載 ECU 100 を、「検証対象の ECU」、後者の車載 ECU 100 を「検証担当の ECU」と表記する場合がある。

30

【0016】

車載 ECU 100 は、メモリ 101、プロセッサ 102、入出力インターフェース、およびこれらを接続するバス等を備えたコンピュータを主体として含む構成である。プロセッサ 102 は、演算処理のためのハードウェアである。プロセッサ 102 は、例えば CPU (Central Processing Unit)、GPU (Graphics Processing Unit) および RISC (Reduced Instruction Set Computer) - CPU 等のうち、少なくとも一種類をコアとして含む。

40

【0017】

車載 ECU 100 は、ノーマルワールド NW およびセキュアワールド SW という少なくとも二つの異なる処理領域をシステム内に規定する。ノーマルワールド NW およびセキュアワールド SW は、ハードウェア上で物理的に分離されていてもよく、またはハードウェアおよびソフトウェアの連携によって仮想的に分離されていてもよい。車載 ECU 100 は、コンテキストスイッチ等の機能を利用し、アプリケーションの実行に必要なリソースを、ノーマルワールド NW およびセキュアワールド SW に時間的に分離させている。

【0018】

ノーマルワールド NW は、オペレーションシステムおよびアプリケーションを実行させ

50

る通常の領域である。ノーマルワールドNWには、データ保存のためのストレージ領域 (Untrusted Storage) として、ノーマルストレージUSが設けられている。

【0019】

セキュアワールドSWは、ノーマルワールドNWから隔離された領域である。セキュアワールドSWでは、セキュリティを要求される処理のためのセキュアなオペレーションシステムおよびアプリケーションが実行される。ノーマルワールドNWからセキュアワールドSWへのアクセスは、プロセッサ102の機能によって制限されている。そのため、ノーマルワールドNWからは、セキュアワールドSWの存在が認識不可能となり、セキュアワールドSWにて実行される処理およびセキュアワールドSWに保存された情報等の安全性が確保される。セキュアワールドSWには、データ保存のためのストレージ領域 (Trusted Storage) として、セキュアストレージTSが設けられている。セキュアストレージTSの容量は、ノーマルストレージUSの容量よりも少なくされてよい。または、セキュアストレージTSの容量は、ノーマルストレージUSの容量と同等以上であってもよい。

10

【0020】

メモリ101は、コンピュータにより読み取り可能なプログラムおよびデータ等を非一時的に格納または記憶する、例えば半導体メモリ、磁気媒体および光学媒体等のうち、少なくとも一種類の非遷移的実体的記憶媒体 (non-transitory tangible storage medium) である。メモリ101は、後述のデータ保存プログラム等、プロセッサ102によって実行される種々のプログラムを格納している。

【0021】

プロセッサ102は、メモリ101に格納されたデータ保存プログラムに含まれる複数の命令を、実行する。これにより車載ECU100は、データ保存のための機能部を、複数構築する。このように車載ECU100では、メモリ101に格納されたデータ保存プログラムが複数の命令をプロセッサ102に実行させることで、複数の機能部が構築される。具体的に、車載ECU100には、図1に示すように、データブロック作成部110、データハッシュ生成部120、ブロックハッシュ生成部130、ブロック生成部140、ハッシュ保存処理部150および送信処理部160が構築される。加えて、車載ECU100には、図1に示すようにブロックハッシュ保存処理部170、検証実行部180およびブロック保存処理部190等が構築される。

20

【0022】

以上の機能部のうち、データブロック作成部110、データハッシュ生成部120、ブロックハッシュ生成部130、ブロック生成部140、ハッシュ保存処理部150および送信処理部160は、検証対象のECUにて構築される機能部である。また、ブロックハッシュ保存処理部170、検証実行部180およびブロック保存処理部190は、検証担当のECUにて構築される機能部である。図1においては、それぞれを異なる車載ECU100の機能として記載しているが、各車載ECU100は、検証対象および検証担当を兼任することも可能である。

30

【0023】

データブロック作成部110は、車載センサ10にて検出された検出データを、ドライバの操作履歴データHDとして取得し、データブロックを作成する。なお、以下においてデータブロックをトランザクションと表記する場合がある。トランザクションは、規定サイズの操作履歴データHDをひとまとめに格納する単位である。データブロック作成部110は、車両Aの駆動源の起動中に定期的にトランザクションを作成する。データブロック作成部110は、作成したトランザクションを、後述のブロックチェーンBCに連結されるブロックBLと紐づけた状態でノーマルストレージUSに保存する。データブロック作成部110は、作成したトランザクションをデータハッシュ生成部120およびブロック生成部140に提供する。

40

【0024】

データブロック作成部110は、車両Aの駆動源が停止したと判断すると、トランザクションの作成を中止する。データブロック作成部110は、車両Aの駆動源が起動したと

50

判断すると、トランザクションの作成を再開する。以下において、新たに生成されるトランザクションを、特に「新規トランザクション」と表記する場合がある。なお、ここで駆動源起動直後とは、駆動源が起動した後で車載 ECU 100 の信憑性が確保される前のタイミングである。また、駆動源起動直後とは、駆動源が起動した後で初めてデータブロックを生成するタイミングであるということもできる。このタイミングは、「第 2 タイミング」の一例である。

【 0 0 2 5 】

データハッシュ生成部 120 は、作成されたトランザクションに基づくハッシュ値を、データハッシュ値として生成する。

【 0 0 2 6 】

具体的には、データハッシュ生成部 120 は、図 2 に示すように、セキュアストレージ TS に保存されたブロックハッシュ値 BH (BH__1) と、トランザクションとを合成したものを、データハッシュ値に変換する。この処理は、トランザクションに対して電子署名を施す処理と解することができる。以下において、新たに生成されたデータハッシュ値を、特に「新規データハッシュ値」と表記する場合がある。データハッシュ生成部 120 は、データハッシュ値をブロック生成部 140 へと提供する。

【 0 0 2 7 】

ブロックハッシュ生成部 130 は、ブロックチェーン BC に連結された最後のブロック BL である最終ブロックに基づくハッシュ値を、ブロックハッシュ値 BH として生成する。このブロックハッシュ値 BH が「最終ブロックハッシュ値」の一例である。図 2 に示す例では、最終ブロックは「BLOCK 3」、ブロックハッシュ値 BH は「BH__3」である。ブロックハッシュ生成部 130 は、単にブロックをハッシュ関数にてブロックハッシュ値 BH に変換すればよい。ブロックハッシュ生成部 130 は、ブロックハッシュ値 BH をブロック生成部 140 および送信処理部 160 に提供する。

【 0 0 2 8 】

以上のデータハッシュ生成部 120 およびブロックハッシュ生成部 130 は、ハッシュ値の生成において、暗号的ハッシュ関数を利用する。暗号的ハッシュ関数は、違う入力から同一のハッシュ値を出力することがなく、且つ、出力されたハッシュ値から入力を推測することが実質不可能という特性を有している。例えば、SHA - 2 のひとつである SHA - 256 が、暗号的ハッシュ関数として使用される。または、SHA - 1、SHA - 256 以外の SHA - 2 および SHA - 3 等の暗号的ハッシュ関数が、必要とされる出力長 (ビット数) に合わせて適宜使用されてよい。

【 0 0 2 9 】

ブロック生成部 140 は、データハッシュ生成部 120 から取得したデータハッシュ値と、ブロックハッシュ生成部 130 から取得したブロックハッシュ値 BH との組み合わせによるブロック BL を生成する。また、ブロック生成部 140 は、生成されたブロックをブロックチェーン BC の最後に連結して保存する。

【 0 0 3 0 】

ここで、ブロック生成部 140 は、新規のブロック BL を連結する合意が形成された場合にのみ、以上の処理を実施する。詳記すると、ブロック生成部 140 は、まず検証担当の ECU から送信された検証結果を取得する。例えば、ブロック生成部 140 は、3 つ以上の他の車載 ECU 100 にて実施された検証結果を取得する。検証結果には、車載 ECU 100 の信憑性を承認するか否かを判断した判断情報が少なくとも含まれる。

【 0 0 3 1 】

そして、ブロック生成部 140 は、取得された検証結果に基づいて、過半数の検証担当の ECU にてデータの信憑性が承認された場合に、新規ブロック BL を生成し、当該ブロック BL を連結する。図 2 に示す例では、DH__D (データハッシュ値) と、BH__3 (ブロックハッシュ値) との組み合わせによる BLOCK 4 が、新規ブロックとして BLOCK 3 の後に連結される。ブロック生成部 140 は、過半数の検証担当の ECU にてデータの信憑性が承認されなかった場合には、ブロック BL の連結を中断する。

10

20

30

40

50

【 0 0 3 2 】

ハッシュ保存処理部 1 5 0 は、ブロックハッシュ値 B H を特定のタイミングでセキュアストレージ T S に保存する。ハッシュ保存処理部 1 5 0 は、例えば、車両 A の駆動源の停止タイミングを保存のタイミングとする。このとき、ハッシュ保存処理部 1 5 0 は、前回の停止タイミングにて保存されていたブロックハッシュ値 B H を、新たなブロックハッシュ値 B H で更新することになる。図 3 に示す例では、前回の停止タイミングでの最終ブロックである B L O C K 2 から生成されたブロックハッシュ値である B H _ 2 が、今回の停止タイミングでの最終ブロックである B L O C K 4 から生成されたブロックハッシュ値である B H _ 4 に更新される。ハッシュ保存処理部 1 5 0 は、例えば、車両制御 E C U 2 0 から駆動源の停止を判断可能な信号（停止信号）を取得した場合に、停止タイミングであると判断する。停止信号は、駆動源が停止した状態を示す停止状態信号であってもよいし、駆動源の停止を指示する停止指示信号であってもよい。停止タイミングは、「更新タイミング」の一例である。

10

【 0 0 3 3 】

送信処理部 1 6 0 は、ブロックチェーン B C の生成または車載 E C U 1 0 0 の検証において、他の車載 E C U 1 0 0 への提供が必要な情報の送信処理を実行する。具体的には、送信処理部 1 6 0 は、トランザクションと、その時点でのブロックチェーン B C の最終ブロックから生成されたブロックハッシュ値 B H とを他の車載 E C U 1 0 0 へと送信する。なお、以下において、この検証対象の E C U にて生成されたブロックハッシュ値 B H を、対象ブロックハッシュ値と表記する場合がある。送信処理部 1 6 0 は、「送信部」の一例である。

20

【 0 0 3 4 】

ブロックハッシュ保存処理部 1 7 0 は、検証担当の E C U において、ブロックハッシュ値 B H を駆動源の停止タイミングでセキュアストレージ T S に保存する。ブロックハッシュ保存処理部 1 7 0 は、自身のノーマルストレージ U S に保存されたブロックチェーン B C の最終ブロックからブロックハッシュ値 B H を生成してもよいし、検証対象の E C U からブロックハッシュ値 B H を取得してもよい。なお、ここでの「自身のノーマルストレージ U S に保存されたブロックチェーン B C」とは、検証対象の E C U から分散されたブロックチェーン B C を意味する。

【 0 0 3 5 】

検証実行部 1 8 0 は、検証対象の E C U の信憑性を検証し、承認するか否かの判断情報を生成する。検証実行部 1 8 0 は、検証対象から送信された新規トランザクションおよび対象ブロックハッシュ値を取得し、これらの情報と、自身が保存する情報とに基づいて検証を実行する。検証実行部 1 8 0 は、自身のセキュアストレージ T S に保存されたブロックハッシュ値 B H である担当ブロックハッシュ値と、検証対象から取得した新規トランザクションとに基づくデータハッシュ値（担当データハッシュ値）を生成する。

30

【 0 0 3 6 】

一例として、検証実行部 1 8 0 は、自身の保存するブロックチェーン B C の最終ブロックから生成したブロックハッシュ値（担当ブロックハッシュ値）と、対象ブロックハッシュ値とが一致するか否かを判定する。一致すると判定すると、検証実行部 1 8 0 は、検証対象の信憑性を承認する旨の判断情報を生成する。一方で、一致しないと判定すると、検証実行部 1 8 0 は、検証対象の信憑性を承認しない旨の判断情報を生成する。検証実行部 1 8 0 は、生成した判断情報を、検証対象および検証担当の E C U へと送信する。

40

【 0 0 3 7 】

ブロック保存処理部 1 9 0 は、他の検証担当の E C U から送信された検証結果を取得する。ブロック保存処理部 1 9 0 は、過半数の検証担当の E C U にてデータの信憑性が承認された場合に、検証対象の E C U から取得したトランザクションと自身のセキュアストレージ T S に保存されたブロックハッシュ値 B H とからデータハッシュ値を生成する。ブロック保存処理部 1 9 0 は、当該データハッシュ値と、自身のブロックチェーン B C における最終ブロックから生成されたブロックハッシュ値 B H とでブロックを生成し、ノーマル

50

ストレージUSのブロックチェーンBCに連結して保存する。これにより、ブロック保存処理部190は、検証対象のECUから分散されたブロックチェーンBCを保持可能である。

【0038】

なお、ブロック保存処理部190は、当該新規ブロックBLを、検証対象のECUから取得してもよい。ブロック保存処理部190は、過半数の検証担当のECUにてデータの信憑性が承認されなかった場合には、ブロックBLの連結を中断する。

【0039】

次に、機能ブロックの共同により、車載ECU100が実行するデータ保存方法のフローを、図4～5に従って以下に説明する。なお、後述するフローにおいて「S」とは、プログラムに含まれた複数命令によって実行される、フローの複数ステップを意味する。

【0040】

まず、データ保存処理のうち、検証対象のECUが取得したデータに基づいてブロックチェーンBCを生成する処理について図4を参照して説明する。まず、S110にて、データブロック作成部110が、取得したデータに基づくトランザクションを生成する。次に、S120では、データハッシュ生成部120が、トランザクションに基づいてデータハッシュ値を生成する。

【0041】

続くS130では、ブロックハッシュ生成部130が、最終ブロックに基づいてブロックハッシュ値BHを生成する。さらに、S140では、送信処理部160が、最終ブロックのブロックハッシュ値BHと新規トランザクションとを検証担当のECUに送信する。そして、S150では、ブロック生成部140が、新規ブロックBLの連結について多数決合意が形成されたか否かを判定する。合意が形成されたと判定すると、本フローがS160へと移行する。S160では、ブロック生成部140が、新規ブロックBLを生成してブロックチェーンBCに連結する。S160の処理の後、本フローはS110へと戻る。

【0042】

一方で、S150にて合意が形成されなかったと判定されると、本フローがS170へと移行する。S170では、ブロック生成部140が、新規ブロックBLの生成を中止し、本フローが終了する。

【0043】

次に、データ保存処理のうち、データの信憑性を検証する処理について図5に従って説明する。まず、S210では、ブロックハッシュ生成部130が、車両Aの駆動源が停止したか否かを判定する。停止していないと判定した場合、停止したと判定するまで待機する。一方で停止したと判定した場合には、S220にて、ブロックハッシュ生成部130が、最終ブロックからブロックハッシュ値BHを生成する。次に、S230にて、ハッシュ保存処理部150が、生成したブロックハッシュ値BHをセキュアストレージTSに保存し、前回保存されたブロックハッシュ値BHを更新する。

【0044】

続くS240では、データハッシュ生成部120が、車両Aの駆動源が起動したか否かを判定する。起動していないと判定した場合、起動したと判定するまで待機する。一方で起動したと判定した場合には、S250にて、データブロック作成部110が新規トランザクションを作成する。続くS255にて、データハッシュ生成部120が、セキュアストレージTSに保存されたブロックハッシュ値BHと新規トランザクションとに基づく新規データハッシュ値を生成する。さらに、S260では、送信処理部160が、生成した新規トランザクションおよび最終ブロックのブロックハッシュ値BHを、検証担当のECUへと送信する。

【0045】

そして、S270では、ブロック生成部140が、各車載ECUからの判断情報に基づき多数決合意が形成されたか否かを判定する。多数決合意が形成されたと判定した場合、S280にて、ブロック生成部140が、新規ブロックBLを生成してブロックチェーン

10

20

30

40

50

BCに追加する。なお、S280の処理を実行した後は、図4に示すブロックチェーン生成処理を開始すればよい。一方で、S270にて多数決合意が形成されなかったと判定した場合、S290にて、ブロック生成部140は、新規ブロックBLの生成を中止する。

【0046】

次に、データ保存処理のうち、検証担当のECUにて実行される処理について図6に従って説明する。図6に示す処理は、車載ECU100の起動中に実行される。

【0047】

まず、S310では、ブロック保存処理部190が、車両Aの駆動源が停止したか否かを判定する。停止していないと判定した場合、停止したと判定するまで待機する。一方で停止したと判定した場合には、S320にて、ブロックハッシュ保存処理部170が、検証対象のECUから分散されたブロックチェーンBCの最終ブロックからブロックハッシュ値BHを生成する。次に、S330にて、ブロックハッシュ保存処理部170が、生成したブロックハッシュ値BHをセキュアストレージTSに保存し、前回保存されたブロックハッシュ値を更新する。

【0048】

続くS340では、検証実行部180が、車両Aの駆動源が起動したか否かを判定する。起動していないと判定した場合、起動したと判定するまで待機する。一方で起動したと判定した場合には、S350にて、検証実行部180が、検証対象のECUから新規トランザクションおよびデータハッシュ値を取得する。

【0049】

そして、S360では、検証実行部180が、検証対象のECUを承認するか否かを判定する。承認すると判定すると、S361にて、検証実行部180が、新たなブロックBLの追加を承認する旨の判断情報を他の車載ECU100へと送信する。

【0050】

一方で、S360にてデータハッシュ値が一致しないと判定すると、S362にて、検証実行部180が、新たなブロックBLの追加を非承認する旨の判断情報を他の車載ECU100へと送信する。続くS370、S380、S390の処理は、図5におけるS270、S280、S290の処理と同等である。S370、S380、S390の処理は、ブロック保存処理部190により実行される。

【0051】

なお、上述のS140、S150が「ブロック生成プロセス」、S210、S220、S230が「保存処理プロセス」、S120、S255が「データハッシュ生成プロセス」、S160、S260が「送信プロセス」の一例である。

【0052】

以上の第1実施形態によれば、特定の更新タイミングごとに、ストレージ領域に保存された最終ブロックハッシュ値が更新される。偽の車載ECUの取り付け等によりデータが改ざんされた場合には、最終ブロックハッシュ値および新規データハッシュ値が本来のものとは異なったものとなるため、これらの値の少なくとも一方に基づいて改ざんの有無を検証することが可能となり得る。さらに、これらの値は更新タイミングごとに変化するため、前回以前の更新タイミングにおけるこれらの値が漏洩したとしても、改ざんが検知され得る。以上により、データの改ざんを困難にすることが可能となり得る。

【0053】

また、第1実施形態によれば、3つ以上の他の車載ECU100に対して新規データおよび新規データハッシュ値が検証情報として送信される。そして、3つ以上の他の車載ECU100にて多数決合意が取れたと判断された場合に、新規データハッシュ値およびブロックハッシュ値BHに基づく新規ブロックBLが生成され、ブロックチェーンBCに連結される。これによれば、3つ以上の他の車載ECU100における多数決合意にて信憑性が判断されるので、2つ以下の他の車載ECU100にて信憑性を判断する場合に比べて、信憑性確保の確実性が大きくなる。

【0054】

10

20

30

40

50

加えて、第1実施形態によれば、車両Aの駆動源の停止タイミングにて、セキュアストレージTSに保存されている最終ブロックハッシュ値が更新される。故に、偽の車載ECUを取り付けられる可能性が比較的高い車両Aの停止期間に入るタイミングにて最終ブロックハッシュ値が更新され得る。したがって、偽の車載ECU100による改ざんがより確実に困難になり得る。

【0055】

(第2実施形態)

第2実施形態では、第1実施形態における車載ECU100の変形例について説明する。図7および図8において第1実施形態の図面中と同一符号を付した構成要素は、同様の構成要素であり、同様の作用効果を奏するものである。

【0056】

第2実施形態のデータハッシュ生成部120は、新規データハッシュ値の生成に、ブロックハッシュ値BHに加えて予め設定された鍵情報を利用する。鍵情報は、例えば、車載ECU100ごとに固有に付与された識別情報であるMACアドレスMAとされる。MACアドレスMAは、ノーマルストレージUSに保存されている。または、鍵情報は、車載ECU100の製造時に予め設定された任意の鍵値であってもよい。データハッシュ生成部120は、新規トランザクション、ブロックハッシュ値BHおよびMACアドレスMAを合成してハッシュ関数に入力することで、新規データハッシュ値を得る。データハッシュ生成部120は、駆動源の起動が判定されて新規トランザクションを生成した後に、以上の処理を実行する(S256)。

【0057】

第2実施形態の車載ECU100によれば、予め設定された鍵情報が、さらに新規データハッシュ値の生成に利用される。故に、偽の車載ECUによる偽の新規データハッシュ値の生成がより困難になり得る。したがって、偽の車載ECUによる改ざんを一層確実に判別し得る。

【0058】

(他の実施形態)

この明細書における開示は、例示された実施形態に制限されない。開示は、例示された実施形態と、それらに基づく当業者による変形態様を包含する。例えば、開示は、実施形態において示された部品および/または要素の組み合わせに限定されない。開示は、多様な組み合わせによって実施可能である。開示は、実施形態に追加可能な追加的な部分をもつことができる。開示は、実施形態の部品および/または要素が省略されたものを包含する。開示は、ひとつの実施形態と他の実施形態との間における部品および/または要素の置き換え、または組み合わせを包含する。開示される技術的範囲は、実施形態の記載に限定されない。開示されるいくつかの技術的範囲は、特許請求の範囲の記載によって示され、さらに特許請求の範囲の記載と均等の意味および範囲内での全ての変更を含むものと解されるべきである。

【0059】

上述の実施形態において、車載ECU100は、ドライバの操作履歴データHDを取得データとして保存するとしたが、操作履歴データHD以外のデータを保存してもよい。例えば、車載ECU100は、車両Aの走行距離、走行経路および走行挙動等を保存してもよい。

【0060】

上述の実施形態において、ハッシュ保存処理部150は、駆動源の停止を判断できる停止信号を取得した場合に、停止タイミングであると判断するとした。これに代えて、ハッシュ保存処理部150は、停止信号の取得から所定の時間経過した場合に停止タイミングであると判断してもよい。または、ハッシュ保存処理部150は、停止信号を取得し且つ車両Aの電源スイッチ(イグニッションスイッチ等)がオフである場合に、停止タイミングであると判断してもよい。

【0061】

10

20

30

40

50

上述の実施形態において、車載 ECU 100 は、車両 A の駆動源の停止タイミングにてセキュアストレージ TS のブロックハッシュ値 BH を更新するとした。これに代えて、車載 ECU 100 は、一定時間ごとにブロックハッシュ値 BH の更新を実行してもよい。または、車載 ECU 100 は、新規ブロックを生成するたびにブロックハッシュ値 BH を更新してもよい。また、車載 ECU 100 は、車両 A のシフト位置がパーキングレンジにセットされたタイミングにてブロックハッシュ値 BH を更新してもよく、サーバから指示信号を受けたタイミングにてブロックハッシュ値 BH を更新してもよい。

【0062】

上述の実施形態において、検証対象の ECU は、3 つ以上の検証担当の ECU に対して新規トランザクションおよび新規データハッシュ値を送信するとした。これに代えて、検証対象の ECU は、2 つ以下の検証担当の ECU に新規トランザクションおよび新規データハッシュ値を送信してもよい。この場合、検証対象の ECU の承認は、多数決合意以外の手法で行われればよい。

10

【0063】

上述の実施形態において、車載 ECU 100 がデータ保存処理を実行するとした。これに代えて、車両 A 以外の移動体に搭載されたデータ保存装置がデータ保存処理を実行してもよい。移動体には、船舶、飛行機、鉄道車両等が含まれる。

【0064】

上述の実施形態において、ブロック生成部 140 は、データハッシュ値とブロックハッシュ値との組み合わせによるブロック BL を生成するとした。これに代えて、ブロック生成部 140 は、トランザクションとブロックハッシュ値の組み合わせによるブロック BL を生成してもよい。または、ブロック生成部 140 はトランザクション、データハッシュ値およびブロックハッシュ値の組み合わせによるブロック BL を生成してもよい。

20

【0065】

上述の実施形態において、データハッシュ生成部 120 は、トランザクションが生成されるたびに、ブロックハッシュ値とトランザクションとを合成したものを、データハッシュ値に変換するとした。これに代えて、データハッシュ生成部 120 は、駆動源起動直後以外は、単にトランザクションをデータハッシュ値に変換し、駆動源起動直後には、ブロックハッシュ値とトランザクションとを合成したものをデータハッシュ値に変換する構成であってもよい。

30

【0066】

上述の実施形態において、送信処理部 160 は、トランザクションとブロックハッシュ値を検証担当の ECU に送信するとした。これに代えて、送信処理部 160 は、トランザクションと当該トランザクションから生成されたデータハッシュ値とを送信してもよい。

【0067】

車載 ECU 100 は、デジタル回路およびアナログ回路のうち少なくとも一方をプロセッサとして含んで構成される、専用のコンピュータであってもよい。ここで特にデジタル回路とは、例えば、ASIC (Application Specific Integrated Circuit)、FPGA (Field Programmable Gate Array)、SOC (System on a Chip)、PGA (Programmable Gate Array)、および CPLD (Complex Programmable Logic Device) 等のうち、少なくとも一種類である。またこうしたデジタル回路は、プログラムを格納したメモリを、備えていてもよい。

40

【0068】

車載 ECU 100 は、1 つのコンピュータ、またはデータ通信装置によってリンクされた一組のコンピュータ資源によって提供され得る。例えば、上述の実施形態における車載 ECU 100 の提供する機能の一部は、他の ECU によって実現されてもよい。

【符号の説明】

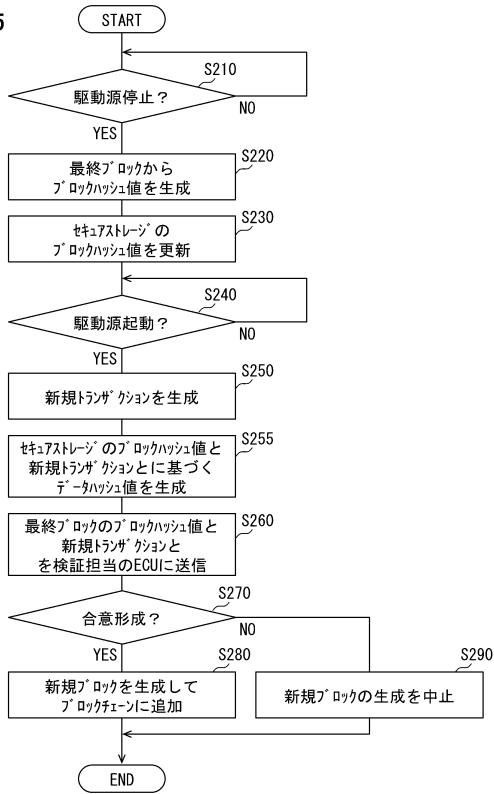
【0069】

100 車載 ECU (データ保存装置)、 102 プロセッサ、 120 データハッシュ生成部、 140 ブロック生成部、 150 ハッシュ保存処理部 (保存処理部)

50

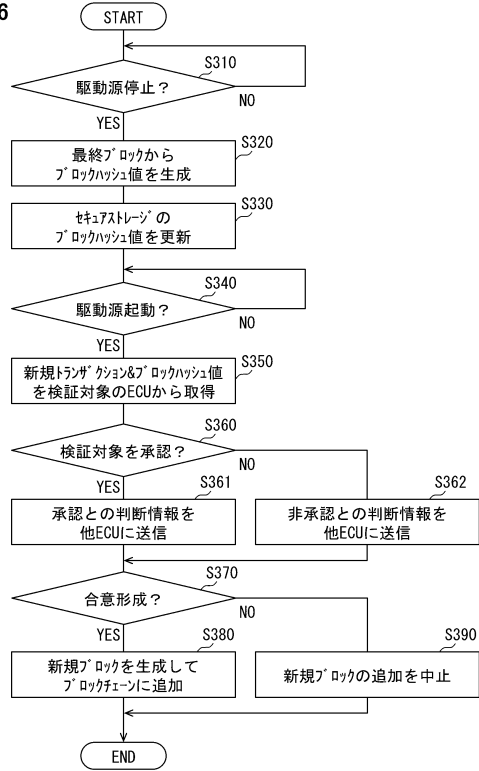
【図5】

図5



【図6】

図6

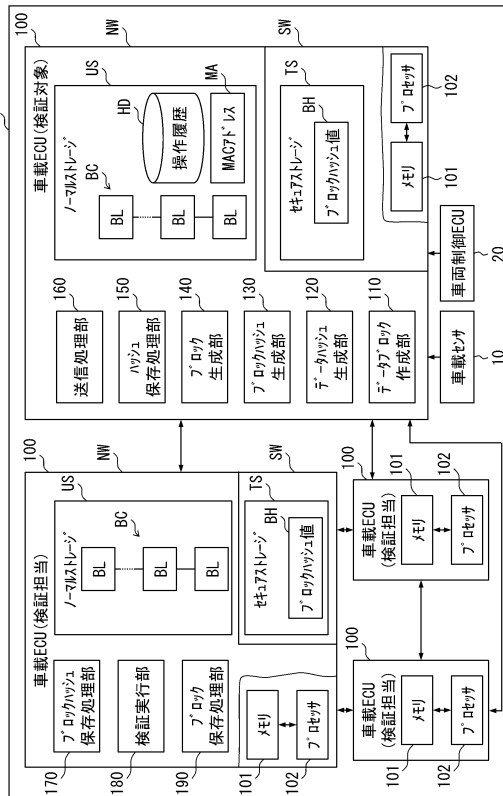


10

20

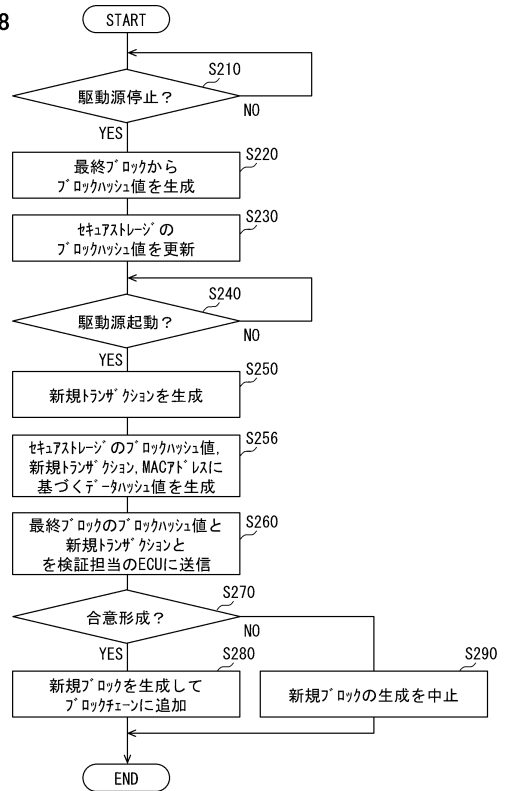
【図7】

図7



【図8】

図8



30

40

50

フロントページの続き

- (56)参考文献 特表 2 0 2 0 - 5 2 5 8 7 7 (J P , A)
特開 2 0 1 8 - 1 3 3 7 4 4 (J P , A)
岡部 達哉 ほか, ブロックチェーン技術を用いた車両データ・製品トレーサビリティデータの改ざん防止, DENSO TECHNICAL REVIEW, 日本, 株式会社デンソー, 2019年11月30日, 2 0 1 9, V o l . 2 4 , p p . 4 2 - 5 2 , I S S N : 1 3 4 2 - 4 1 1 4
- (58)調査した分野 (Int.Cl., D B 名)
G 0 6 F 2 1 / 6 4